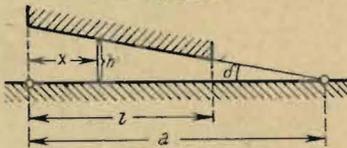


Druckkraft des Gleitschuhes, für die Einheit in der Breitenrichtung $= \int_0^l p dx$, sowie das Moment $\int_0^l p x dx$ berechnet werden. Der Quotient Moment : Kraft liefert dann die Entfernung des Angriffspunktes der Kraft von der Stelle $x = 0$. Die Reibungskraft wird unter Benutzung von Gl. (2a) $= \int_0^l \tau_0 dx$, so daß damit die resultierende Kraft auf den Gleitschuh nach Größe, Richtung und Lage für jeden gegebenen Verlauf der Spalthöhe h ermittelt werden kann. Meist ist die resultierende Druckkraft gegeben, woraus dann eine Angabe über die Spalthöhe folgt.

Man kann die Reibungskraft auch mit Hilfe von τ_h rechnen, muß aber dabei berücksichtigen, daß hier auch der Druck p an der gegen die Bewegungsrichtung um $\text{tg } \delta = \frac{dh}{dx}$ geneigten Fläche eine Kraftkomponente in der Bewegungsrichtung liefert. Da auf der Rückseite des Gleitschuhs der Druck p_0 herrscht, ist diese Kraftkomponente $= - \int_0^l (p - p_0) \frac{dh}{dx} dx$ zu setzen. Durch partielle Integration kann dies wegen $p = p_0$ für $x = 0$ und $x = l$ in $+ \int p' h dx$ übergeführt werden. Damit ergibt sich unter Berücksichtigung von Gl. (2a) und (2b) Übereinstimmung mit der aus τ_0 ermittelten Reibungskraft.

Fig. 119.



Dies wegen $p = p_0$ für $x = 0$ und $x = l$ in $+ \int p' h dx$ übergeführt werden. Damit ergibt sich unter Berücksichtigung von Gl. (2a) und (2b) Übereinstimmung mit der aus τ_0 ermittelten Reibungskraft.

Der einfachste Fall einer veränderlichen Spalthöhe wird erhalten, wenn man Gleitschuh und Führungsfläche eben, aber gegeneinander um einen kleinen Winkel δ geneigt annimmt. Der Gleitschuh reiche von $x = 0$ bis $x = l$; die Höhe sei

$$h = (a - x) \cdot \delta, \dots \dots \dots (5)$$

was bedeutet, daß die Schnittkante der beiden Ebenen in der Entfernung a von der Vorderkante des Gleitschuhs ($x = 0$) liegt (vgl. Fig. 119). Damit wird

$$\int_0^x \frac{dx}{h^3} = \frac{1}{2\delta^3} \left(\frac{1}{(a-x)^2} - \frac{1}{a^2} \right) = \frac{2ax - x^2}{2\delta^3 a^2 (a-x)^2}$$

und

$$\int_0^x \frac{dx}{h^2} = \frac{1}{\delta^2} \left(\frac{1}{a-x} - \frac{1}{a} \right) = \frac{x}{\delta^2 a (a-x)}$$

also wird

$$p = p_0 + \frac{6\mu x}{\delta^2 a (a-x)} \left(v - \frac{Q(2a-x)}{\delta a (a-x)} \right) \dots \dots \dots (6)$$

Nach Gl. (6) ist für $x = 0$ $p = p_0$; damit auch für $x = l$ $p = p_0$ wird, muß dort die Klammer in (6) verschwinden, also

$$Q = \frac{x \cdot \delta a (a-l)}{2a-l} \dots \dots \dots (7)$$